

Tanım: Bir V vektör uzayında

$$c_1 v_1 + c_2 v_2 + \dots + c_n v_n = 0$$

denklemini sağlayan yalnız

$$c_1 = c_2 = \dots = c_n = 0$$

skalerleri sağlıyorsa v_1, v_2, \dots, v_n vektörlerine lineer bağımsızdır denir.

Tanım: Bir V vektör uzayında

$$c_1 v_1 + c_2 v_2 + \dots + c_n v_n = 0$$

denklemini sağlayan hepsi birden sıfır olmayan c_1, c_2, \dots, c_n skalerleri varsa v_1, v_2, \dots, v_n vektörlerine lineer bağımlıdır denir.

2) $\left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 3 \end{bmatrix} \right\}$ \mathbb{R}^3 'de l.b.?

$$c_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} + c_2 \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} + c_3 \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 3 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} c_1 + c_2 + 2c_3 \\ c_1 + 2c_2 + 3c_3 \\ c_1 + 2c_2 + 3c_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$c_1 + c_2 + 2c_3 = 0$$

$$c_1 + 2c_2 + 3c_3 = 0$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 & | & 0 \\ 1 & 2 & 3 & | & 0 \\ 1 & 2 & 3 & | & 0 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 & | & 0 \\ 0 & 1 & 1 & | & 0 \\ 0 & 1 & 1 & | & 0 \end{bmatrix}$$

örnek: 1) $\left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \right\}$ vektörlerinin \mathbb{R}^2 'de lineer bağımlı olup olmadığını araştırın.

$$c_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} + c_2 \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} c_1 + c_2 \\ c_1 + 2c_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$c_1 + c_2 = 0 \Rightarrow c_1 = -c_2$$

$$c_1 + 2c_2 = 0 \Rightarrow c_1 = -2c_2$$

$\left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \right\}$ lineer bağımsızdır.

$$c_2 + c_3 = 0 \quad c_3 = \alpha \in \mathbb{R}$$

$$c_2 = -\alpha$$

$$c_1 + c_2 + 2c_3 = 0 \Rightarrow c_1 = -\alpha$$

$$\alpha = 2$$

$$-2 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} - 2 \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} + 2 \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix} = 0$$

veilen vektörler lineer bağımlıdır.

3) \mathbb{R}^3 'de $\left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 3 \end{bmatrix} \right\}$

lineer bağımlı olup olmadığını araştırın.

$$c_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + c_2 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + c_3 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$c_1 + c_2 + c_3 = 0$$

$$c_2 + c_3 = 0 \Rightarrow c_1 = c_2 = c_3 = 0$$

$$c_3 = 0$$

bu vektörler lineer bağımsızdır.

4) $\left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ a \end{bmatrix} \right\}$ vektörlerinin lineer bağımsız olması için a ne olmalıdır.

5) \mathbb{P}_2 'de $\{x^2 - 3x + 4, x^2 - 2x + 1, x + 1\}$ vektörlerini lineer bağımsız olup olmadığını araştırın.

$$c_1 (x^2 - 3x + 4) + c_2 (x^2 - 2x + 1) + c_3 (x + 1) = 0 \cdot x^2 + 0x + 0$$

$$(c_1 + c_2)x^2 + (-3c_1 - 2c_2 + c_3)x + 4c_1 + c_2 + c_3 = 0$$

$$c_1 + c_2 = 0$$

$$-3c_1 - 2c_2 + c_3 = 0$$

$$4c_1 + c_2 + c_3 = 0$$

$$c_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + c_2 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} + c_3 \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ a \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$c_1 + c_2 + c_3 = 0$$

$$c_2 + 2c_3 = 0$$

$$c_2 + ac_3 = 0$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 0 \\ 0 & 1 & 2 & | & 0 \\ 0 & 1 & a & | & 0 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 0 \\ 0 & 1 & 2 & | & 0 \\ 0 & 0 & a-2 & | & 0 \end{bmatrix}$$

$$(a-2)c_3 = 0$$

$a \neq 2$ ise bu vektörler lineer bağımsızdır.

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & | & 0 \\ -3 & -2 & 1 & | & 0 \\ 4 & 1 & 1 & | & 0 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & | & 0 \\ 0 & 1 & 1 & | & 0 \\ 0 & -3 & 1 & | & 0 \end{bmatrix} \sim$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & | & 0 \\ 0 & 1 & 1 & | & 0 \\ 0 & 0 & 4 & | & 0 \end{bmatrix}$$

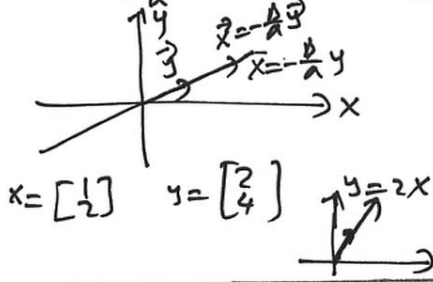
$$4c_3 = 0 \Rightarrow c_3 = 0$$

$$c_2 + c_3 = 0 \Rightarrow c_2 = 0$$

$$c_1 + c_2 = 0 \Rightarrow c_1 = 0$$

bu vektörler lineer bağımsızdır.

\mathbb{R}^2 de iki vektör lineer bağımlı ise
 $\alpha x + \beta y = 0$
 α veya β 'den en az biri sıfırdan farklıdır.
 $\alpha \neq 0$ ise $x + \frac{\beta}{\alpha} y = 0 \Rightarrow x = -\frac{\beta}{\alpha} y$



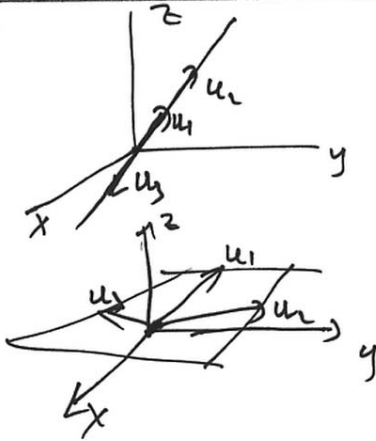
Teorem: \mathbb{R}^n de $x_i = \begin{bmatrix} x_{i1} \\ x_{i2} \\ \vdots \\ x_{in} \end{bmatrix}$ $i=1,2,\dots,n$

n tane vektör olsun. Eğer

$$X = (x_1, x_2, \dots, x_n) = \begin{bmatrix} x_{11} & x_{12} & \dots & x_{1n} \\ x_{21} & x_{22} & \dots & x_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{n1} & x_{n2} & \dots & x_{nn} \end{bmatrix}$$

ise x_1, x_2, \dots, x_n vektörlerinin lineer bağımlı olması için gerek ve yeter şart X 'in singular olmasıdır (yani $|X| = 0$ olmasıdır)

\mathbb{R}^3 de



u_1
 u_2
 u_3

Örne: $(2, 2, 3)^T, (1, 3, 1)^T$ ve $(1, -5, 3)^T$ vektörleri \mathbb{R}^3 de lineer bağımlı mı?

$$\begin{vmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 2 & 3 & -5 \\ 3 & 1 & 3 \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} 3 & -5 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} + 3 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 3 & -5 \end{vmatrix}$$

$$= 2(14) - 2(2) + 3(-8)$$

$$= 0$$

verilen vektörler lineer bağımlıdır
 $(c_1 \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} + c_2 \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix} + c_3 \begin{bmatrix} 1 \\ -5 \\ 3 \end{bmatrix} = 0)$

Teorem: v_1, v_2, \dots, v_n bir V vektör uzayında vektörler olsun. Bir $v \in \text{span}(v_1, v_2, \dots, v_n)$ vektörünün v_1, v_2, \dots, v_n lerin lineer birleşimi olarak tek türlü yazılabilmesi için gerek ve yeter şart v_1, v_2, \dots, v_n lerin lineer bağımsız olmasıdır.

Tanım: $C^n[a, b]$ ile $[a, b]$ aralığında n tane sürekli sınırlı olan fonksiyonlar kümesini gösterelim.

Esaslığın her iki tarafının t üsleri ile çarpalım

$$c_1 f_1(x) t + \dots + c_n f_n(x) t = 0$$

$$c_1 f_1'(x) t + \dots + c_n f_n'(x) t = 0$$

$$c_1 f_1''(x) t + \dots + c_n f_n''(x) t = 0$$

$$\vdots$$

$$c_1 f_1^{(n-1)}(x) t + \dots + c_n f_n^{(n-1)}(x) t = 0$$

Her $x \in [a, b]$ için

$$\begin{bmatrix} f_1(x) & f_2(x) & \dots & f_n(x) \\ f_1'(x) & f_2'(x) & \dots & f_n'(x) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ f_1^{(n-1)}(x) & f_2^{(n-1)}(x) & \dots & f_n^{(n-1)}(x) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}$$

$C^n[a, b]$ bir vektör uzayıdır. Ayrıca $C[a, b]$ 'nin öz alt uzayıdır.

$C^{(n-1)}[a, b]$ 'de f_1, f_2, \dots, f_n vektörlerinin lineer bağımlı veya bağımsız olmasını şöyle anlayabiliriz;

Eğer bu vektörler lineer bağımlı ise $\forall x \in [a, b]$ için

$$c_1 f_1(x) + c_2 f_2(x) + \dots + c_n f_n(x) = 0$$

denklemi sağlayan hepsi birden sıfır olmayan c_1, c_2, \dots, c_n skalorları vardır.

matris denkleminin aşikar olmayan çözümleri

$\begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_n \end{bmatrix}$ ile aynıdır. Bu yüzden f_1, f_2, \dots, f_n

$C^{(n-1)}[a, b]$ de lineer bağımlı ise

$\forall x \in [a, b]$ için

$$\begin{vmatrix} f_1(x) & \dots & f_n(x) \\ f_1'(x) & \dots & f_n'(x) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ f_1^{(n-1)}(x) & \dots & f_n^{(n-1)}(x) \end{vmatrix} = 0$$

dir.

matris denkleminin aşikar olmayan çözümleri

$\begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_n \end{bmatrix}$ ile aynıdır. Bu yüzden f_1, f_2, \dots, f_n

$C^{(n-1)}[a, b]$ de lineer bağımlı ise

$\forall x \in [a, b]$ için

$$\begin{vmatrix} f_1(x) & \dots & f_n(x) \\ f_1'(x) & \dots & f_n'(x) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ f_1^{(n-1)}(x) & \dots & f_n^{(n-1)}(x) \end{vmatrix} = 0$$

dir.

Tanım: f_1, f_2, \dots, f_n $C^{(n-1)}[a, b]$ 'nin elemanları olsun ve $[a, b]$ aralığında $W[f_1, f_2, \dots, f_n]$ fonksiyonunu

$$W[f_1, f_2, \dots, f_n](x) = \begin{vmatrix} f_1(x) & \dots & f_n(x) \\ f_1'(x) & \dots & f_n'(x) \\ \vdots & \dots & \vdots \\ f_1^{(n-1)}(x) & \dots & f_n^{(n-1)}(x) \end{vmatrix}$$

ile tanımlayalım. $W[f_1, f_2, \dots, f_n]$ fonksiyonuna f_1, f_2, \dots, f_n 'nin Wronskiyanı denir.

$e^x, e^{-x} \in C[-3, 3]$ 'de lineer bağımsızdır.

$$\left(C'[-3, 3] \right) \quad W[e^x, e^{-x}] = \begin{vmatrix} e^x & e^{-x} \\ e^x & -e^{-x} \end{vmatrix}$$

$$2) \quad x^2, |x| \quad x^2, |x| \in C'[-1, 1]$$

$$\begin{vmatrix} x^2 & |x| \\ 2x & 2|x| \end{vmatrix} \equiv 0$$

$$c_1 x^2 + c_2 |x| = 0$$

$$\begin{matrix} x=1 & c_1 + c_2 = 0 \\ x=-1 & c_1 - c_2 = 0 \end{matrix} \Rightarrow c_1 = c_2 = 0$$

Teorem: $f_1, f_2, \dots, f_n \in C^{(n-1)}[a, b]$ olsun.

Eğer $W[f_1, f_2, \dots, f_n](x_0) \neq 0$ olacak şekilde $x_0 \in [a, b]$ varsa f_1, f_2, \dots, f_n lineer bağımsızdır.

f_1, f_2, \dots, f_n 'ler $C^{(n-1)}[a, b]$ lineer bağımsız ise $C[a, b]$ 'de de lineer bağımsızdır.

örk: 1) $e^x, e^{-x} \in C[-3, 3]$

$$e^x, e^{-x} \in C'[-3, 3]$$

$$\begin{vmatrix} e^x & e^{-x} \\ e^x & -e^{-x} \end{vmatrix} = -2 \neq 0$$

$x^2, |x|$ lineer bağımsızdır.

3) $1, x, x^2$ nin P_3 'de lineer bağımsız olduğunu gösterir.

$$\begin{vmatrix} 1 & x & x^2 \\ 0 & 1 & 2x \\ 0 & 0 & 2 \end{vmatrix} = 2 \neq 0$$

$1, x, x^2$ P_3 'de lineer bağımsızdır.
 $c_1 \cdot 1 + c_2 x + c_3 x^2 = 0$.

BAZ ve BOYUT

Tanım: Bir V vektör uzayında aşağıdaki sırtları seçeyen v_1, v_2, \dots, v_n vektörlerine V vektör uzayı için bir bazdır (taban) denir.

1) v_1, v_2, \dots, v_n lineer bağımsız

2) v_1, v_2, \dots, v_n V 'yi gerer

$\left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}$ lineer bağımsız.

$$\begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} = \alpha \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + \beta \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + \gamma \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} \alpha + \beta + \gamma \\ \beta + \gamma \\ \gamma \end{bmatrix}$$

$$\begin{matrix} \beta + \gamma = b \\ \alpha + \beta + \gamma = a \end{matrix}$$

$$\gamma = c$$

$$\beta = b - c$$

$$\alpha = a - b$$

bu vektörler \mathbb{R}^3 'ü gerer diyebiliriz.
bu " " bazdır.

örk: 1) \mathbb{R}^3 'de $\{e_1, e_2, e_3\}$ baz olduğunu gör.

$$e_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \quad e_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \quad e_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$c_1 e_1 + c_2 e_2 + c_3 e_3 = 0$$

$$c_1 = c_2 = c_3 = 0$$

e_1, e_2, e_3 lineer bağımsız.

$$\begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} = 0e_1 + be_2 + ce_3$$

e_1, e_2, e_3 V 'yi gerer (\mathbb{R}^3)

$\{e_1, e_2, e_3\}$ standart (doğal) bazdır.

2) $\mathbb{R}^{2 \times 2}$ 'de $\left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \right\}$

baz olduğunu gösterir.

$$c_1 E_{11} + c_2 E_{12} + c_3 E_{21} + c_4 E_{22} = 0 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} c_1 & c_2 \\ c_3 & c_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$c_1 = c_2 = c_3 = c_4 = 0$$

$E_{11}, E_{12}, E_{21}, E_{22}$ lineer bağımsız.

$$\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} = a E_{11} + b E_{12} + c E_{21} + d E_{22}$$

$\mathbb{R}^{2 \times 2}$ 'yi gerer olarak bazdır.

3) P_3 'de $\{1, x, x^2\}$ 'nin bazı old. qd
 lineer bağımsız old. gösterilmiştir
 $ax^2+bx+c \in P_3$
 $ax^2+bx+c = \alpha \cdot 1 + \beta x + \gamma x^2$
 $\alpha = a \quad \beta = b \quad \gamma = c$
 bu vektörler P_3 'ü gerer
 $\{1, x, x^2\}$ P_3 'ün bir bazıdır.
 bu baza doğal (standard) baz.

Tanım: V bir vektör uzayı olsun. V 'nin bir
 bazı n tane vektör içeriyorsa V 'nin
boyutu n 'dir denir. V 'nin n 'den az
 uzayının boyutuna oldır denir. Eğer
 V vektör uzayı sonlu vektör kümesi
 ile geriliyorsa sonlu boyutlu diğer
 durumda sonsuz boyutlu denir.
 Teorem: Eğer V boyutu sıfırdan büyük bir vektör
 uzayı ise
 i) lineer bağımsız herhangi n vektör
 V 'yi gerer

Genel olarak \mathbb{R}^n 'nin doğal (standard)
 bazı e_1, e_2, \dots, e_n dir. P_n 'nin
 doğal bazı $1, x, x^2, \dots, x^{n-1}$ dir.

Teorem: Bir V vektör uzayı $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$
 germe kümesi ile V 'deki herhangi
 m vektör $m > n$ ise lineer bağımlıdır.

Sonuç: Eğer $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ ve $\{u_1, u_2, \dots, u_m\}$
 bir V vektör uzayının iki bazı ise
 $m = n$ dir.

ii) V 'yi geren herhangi n vektör
 lineer bağımsızdır.

Örnek: 1) \mathbb{R}^3 $\{e_1, e_2, e_3\}$ boyutu 3'tür.
 2) $\mathbb{R}^{2 \times 2}$ boyutu 4'tür
 3) P_3 'ün boyutu 3'tür
 Genel olarak \mathbb{R}^n 'nin boyutu n ,
 $\mathbb{R}^{m \times n}$ 'nin boyutu mn ,
 P_n 'nin boyutu n dir.

Teorem: Eğer V , boyutu sıfırdan büyük bir
 vektör uzayı ise
 i) Elemanların sayısı n 'den küçük vektör kümesi V 'yi geremez.
 ii) Elemanların sayısı n 'den küçük lineer
 bağımsız vektörlerin kümesi V 'nin
 bir bazı olması için gereksizdir.
 iii) Elemanların sayısı n 'den büyük vektör
 ler kümesi lineer bağımsız olamaz.